

## Softwarearchitekt/in im Bereich Sensordaten-Framework

Die **ANavS GmbH** entwickelt Systeme zur **zentimeter-genauen Positions- und Lagebestimmung** für autonome Fahrzeuge und Roboter, unbemannte Flugzeuge (UAVs), die Schifffahrt und die Vermessung. Die Integration und Fusionierung von GPS, Galileo, GLONASS, Inertialsensoren, Odometrie und Kameras ermöglicht die herausragende Performance der ANavS-Systeme.

### Was wir bieten:

- junges, inhabergeführtes Startup mit familiärem Betriebsklima und flachen Strukturen
- großer Gestaltungsspielraum & jede Menge zu tun
- Startup-Atmosphäre (Hüttenabende, gemeinsamer Sport usw.)
- attraktive Vergütung und flexible Zeiteinteilung
- einen Arbeitsplatz im Herzen Münchens (nähe TU München)

### Deine Aufgaben:

- Weiterentwicklung des Sensordaten-Frameworks für verschiedenste Sensorik (GNSS, IMU, Barometer, Kamera, Odometrie)
- Weiterentwicklung des C-Frameworks hinsichtlich Echtzeitfähigkeit und Multithreading
- Systemintegration der Positions- und Lagebestimmungssoftware auf kundenspezifische Plattformen (Schnittstellen, Prozessorarchitekturen)
- Unterstützung bei der Durchführung von Machbarkeitsanalysen und Aufwandsabschätzung bei Kundenanfragen
- Code-Analyse und Technische Dokumentation

### Deine Qualifikation:

- Ein Studium der Elektrotechnik, Informatik oder eine vergleichbare Studienrichtung
- Erfahrung in agiler Softwareentwicklung (C, C++, Python)
- Erfahrung in der Cross-Kompilierung für verschiedenste Architekturen
- Erfahrung mit der Echtzeitverarbeitung von Sensordaten
- Hohe Kommunikationsfähigkeit und eigenständige Arbeitsweise
- Sehr gute Englischkenntnisse

Möchtest du in einem technologisch-wissenschaftlichen Umfeld mitwirken und eigene Akzente setzen, dann schicke uns deine vollständige Bewerbung an:

Dr.-Ing. Patrick Henkel | Tel.: +49(0) 89 89056721 | Email: [patrick.henkel@anavs.de](mailto:patrick.henkel@anavs.de)